

Examen del 8 de mayo de 2018

Cálculo vectorial.

Los momentos generados por un sistema de vectores deslizantes en los puntos $A(0, 0, 0)$, $B(1, 2, 1)$ y $C(3, 4, 0)$ son $M_A = i + 3 \cdot j + 5 \cdot k$, $M_B = 2 \cdot i + 4 \cdot j + a \cdot k$ y $M_C = b \cdot i + 9 \cdot j + c \cdot k$, respectivamente. Determinar

1. Los valores de a , b y c .

Los momentos generados por un sistema de vectores deslizantes en los puntos $A(0, 0, 0)$, $B(1, 2, 1)$ y $C(3, 4, 0)$ han de verificar que

$$M_A \cdot AB = M_B \cdot AB$$

$$M_A \cdot AC = M_C \cdot AC$$

$$M_B \cdot BC = M_C \cdot BC$$

es decir,

$$(i + 3 \cdot j + 5 \cdot k) \cdot (i + 2 \cdot j + k) = (2 \cdot i + 4 \cdot j + a \cdot k) \cdot (i + 2 \cdot j + k)$$

$$(i + 3 \cdot j + 5 \cdot k) \cdot (3 \cdot i + 4 \cdot j) = (b \cdot i + 9 \cdot j + c \cdot k) \cdot (3 \cdot i + 4 \cdot j)$$

$$(2 \cdot i + 4 \cdot j + a \cdot k) \cdot (2 \cdot i + 2 \cdot j - k) = (b \cdot i + 9 \cdot j + c \cdot k) \cdot (2 \cdot i + 2 \cdot j - k)$$

de donde resulta que

$$M_B = 2 \cdot i + 4 \cdot j + 2 \cdot k$$

$$M_C = -7 \cdot i + 9 \cdot j - 6 \cdot k$$

2. La resultante general del sistema.

Teniendo en cuenta las ecuaciones del campo de momentos.

$$M_A = M_B + AB \wedge R$$

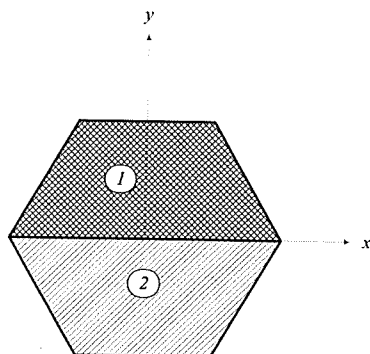
$$M_B = M_C + BC \wedge R$$

se obtiene que

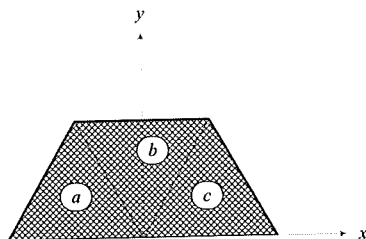
$$R = i + 5 \cdot j + 2 \cdot k$$

Geometría de Masas.

Un hexágono regular de lado a está formado por dos placas de distinto material y de forma indicada en la figura. Determinar la relación entre las densidades superficiales ρ_1 y ρ_2 para que la posición del centro de gravedad del conjunto esté en $(0, a \cdot \sqrt{3}/6)$.



Por simetría el cdg de cada una de las dos placas estará sobre el eje y y a la misma distancia del origen. Se va a estudiar el centro de masas de la placa superior



Se puede dividir en tres triángulos equiláteros de lado a , como se muestra en la figura. La coordenada y de los centros de gravedad de los triángulos es

$$y_a = \frac{a \cdot \sqrt{3}}{6}$$

$$y_b = \frac{a \cdot \sqrt{3}}{3}$$

$$y_c = \frac{a \cdot \sqrt{3}}{6}$$

Por consiguiente, en la placa 1

$$y_1 = \frac{2 \cdot a \cdot \sqrt{3}}{9}$$

de igual manera, en la placa 2

$$y_2 = -\frac{2 \cdot a \cdot \sqrt{3}}{9}$$

Por consiguiente

$$(\rho_1 + \rho_2) \cdot y_G = \rho_1 \cdot y_1 + \rho_2 \cdot y_2$$

es decir,

$$(\rho_1 + \rho_2) \cdot \frac{a \cdot \sqrt{3}}{6} = \rho_1 \cdot \frac{2 \cdot a \cdot \sqrt{3}}{9} - \rho_2 \cdot \frac{2 \cdot a \cdot \sqrt{3}}{9}$$

de donde resulta que

$$\rho_2 = \frac{\rho_1}{7}$$

Estática.

El sistema de la figura está en un plano vertical y consta de dos barras de longitud L y peso $P = M \cdot g$ cada una de ellas; un disco de radio $L/2$ y peso $P = M \cdot g$, un resorte que une una guía horizontal con el centro del disco; una cuerda, atada a la articulación A , que está manteniendo un peso E de valor $Q = 2 \cdot M \cdot g$, apoyándose en el perímetro del disco. No hay rozamiento.